

ECE 04-0100-5E-MG

Anhang Software NG DE 1.04 2020-03


**Kontakt Daten für weitere Information**

Nicotra Gebhardt GmbH  
Gebhardtstrasse 19-25  
74638 Waldenburg  
Germany



Tel.: +49 (0)7942 1010

E-Mail: [Info.ng.de@regalbeloit.com](mailto:Info.ng.de@regalbeloit.com)



Menüstruktur - Basisvariante


<i>Hauptmenü</i>	<i>Untermenü</i>	<i>Beschreibung</i>
Einstellungen		Zurück zum Hauptmenü
	Sprache ändern	Englisch / Deutsch
	Uhr Stellen	Datum – Uhrzeit
	Timeout Beleuchtung	Zeit bis zum Abschalten Display Beleuchtung
	Firmware aktualisieren	Anzeige Version Firmware Servicefunktion (kodierte)
<i>Softwarevariante</i>		<b>Nicotra  Gebhardt</b>
Ausschalten	-	Ausschalten

**EKE 05/06 IG**

<i>Untermenü</i>	<i>Unterpunkt Level 2</i>	<i>Unterpunkt Level 3</i>	<i>Beschreibung</i>
			Zurück zum Hauptmenü
Scanne Netz			Scanne gesamtes Netzwerk mit anschließender Monitorfunktion
Monitor	<i>Status</i>  <i>Drehzahl Sollwert maxDrehz. Leistung</i>		Status / Fehler „00“ → ok „>0“ → Fehler EKE05/06 BA aktuelle Drehzahl in $\text{min}^{-1}$ Drehzahlsollwert in $\text{min}^{-1}$ maximale Drehzahl $\text{min}^{-1}$ aktuelle Leistung in W
Parameter			Zurück zum Untermenü
	<b>Broadcast ?</b>	Drehzahl setzen	0..maximaler Drehzahl in $\text{min}^{-1}$
	„Nein“ →  Parameter für einzugebende <b>Adresse</b> änderbar	Ventilator Stop	Stoppen (Drehzahl → $0 \text{ min}^{-1}$ )
		MaxDrehzahl setzen	Maximale Drehzahl $\text{min}^{-1}$
	„Ja“ →  Parameter für <b>alle</b> angeschlossenen Geräte zu ändern	Winke Lüfter	Winkfunktion, grün-rot alternierend, als Erkennungsmerkmal in großen Netzwerken
		StartVerz.	1s..255s (Zeitverzögerung bei Start nach Spannungs-OFF/ON) (Achtung – 0s kein Neustart)
		Fehler rücksetzen	Fehler rücksetzen
		EC-Mode Ein	Antrieb im klassischen EC-Modus
EC-Mode Aus	Antrieb feldorientiert als PSM		


## EKE 05/06 IM

<i>Untermenü</i>	<i>Unterpunkt Level 2</i>	<i>Unterpunkt Level 3</i>	<i>Beschreibung</i>
			Zurück zum Hauptmenü
Scanne Netz			Scanne gesamtes Netzwerk mit anschließender Monitorfunktion
Monitor	<i>Status</i>  <i>Drehzahl</i> <i>Sollwert</i> <i>maxDrehz.</i> <i>Leistung</i>		Status / Fehler „00“ → ok „>0“ → Fehler EKE05/06 BA aktuelle Drehzahl in $\text{min}^{-1}$ Drehzahlsollwert in $\text{min}^{-1}$ maximale Drehzahl in $\text{min}^{-1}$ aktuelle Leistung in W
Parameter			Zurück zum Untermenü
	<b>Broadcast ?</b>  „Nein“ →  Parameter für einzugebende <b>Adresse</b> änderbar	Drehzahl setzen	0..maximaler Drehzahl in $\text{min}^{-1}$
		Ventilator Stop	Stoppen (Drehzahl → $0 \text{ min}^{-1}$ )
		MaxDrehzahl setzen	Maximale Drehzahl $\text{min}^{-1}$
	„Ja“ →  Parameter für <b>alle</b> angeschlossenen Geräte zu ändern	Winke Lüfter	Winkfunktion, grün-rot alternierend, zur Erkennung in großen Netzwerken
		Fehler rücksetzen	Fehler rücksetzen
		EC-Mode Ein	Antrieb im klassischen EC-Modus (in Vorbereitung)
		EC-Mode Aus	Antrieb feldorientiert als PSM (in Vorbereitung)
		Kom.Timeout	0..655s Timeout Kommunikation „0“ → inaktiv
		Passwort	0..65535 (1111)
		Passwort neu	0..65535
	Baudrate	0 - 9600 1 - 19200 2 - 38400 3 - 57600 (2 – 38400)	
Parität	0 - keine 1 - gerade 2 - ungerade (0 – keine)		

<i>Untermenü</i>	<i>Unterpunkt Level 2</i>	<i>Unterpunkt Level 3</i>	<i>Beschreibung</i>
Parameter Master			Zurück zum Untermenü
	Baudrate		9600 19200 38400 57600  (38400)
	Parität		keine gerade ungerade  (keine)

## EKE 07

<i>Untermenü</i>	<i>Unterpunkt Level 2</i>	<i>Unterpunkt Level 3</i>	<i>Beschreibung</i>
Scanne Netz			Scanne gesamtes Netzwerk mit anschließender Monitorfunktion
Monitor	<i>Status</i>  <i>Modus</i> <i>Typ Vent.</i> <i>Drehzahl</i> <i>Leistung</i> <i>Sollwert</i> <i>max Drehz</i> <i>max Leist</i> <i>max Imot</i> <i>analog In</i> <i>Temp.IGBT</i> <i>U-ZK</i> <i>I-ZK</i> <i>U-Netz</i>  <i>I Motor</i> <i>Feldwink.</i> <i>BEMF-Fak</i> <i>Aussteuer</i> <i>P-Anteil</i> <i>I-Anteil</i> <i>Abtastz.</i> <i>Soll.Regl.</i> <i>K-Faktor</i> <i>Sens.Ber.</i> <i>Sens.OPkt</i> <i>Sens.Max</i> <i>Wert Sens</i> <i>Firmware</i>		Status / Fehler „00“ → ok „>0“ → Fehler gem. EKE07-BA  Modbus / analog / Regler Liste gemäß EKE07 BA aktuelle Drehzahl in $\text{min}^{-1}$ aktuelle Leistung in W Drehzahlsollwert in $\text{min}^{-1}$ Maximaldrehzahl in $\text{min}^{-1}$ Maximalleistung in W Maximaler Motorstrom in mA Bezogener Eingabewert Temperatur Leistungsmodul in °C Zwischenkreisspannung in V Zwischenkreisstrom in mA Bezugsspannung in V (interne Rechengröße) Motorstrom in mA Feldwinkel in °el Back EMF-Faktor Aussteuer in % (Drehzahlreserve) P-Anteil (Regler) I-Anteil (Regler) Abtastzeit in sek. (Regler) Sollwert Regler K-Faktor (→ siehe Ventilatorotyp) Sensor Bereich (für Regler) Sensor Nullpunkt (für Regler) Maximalwert Sensor (für Regler) Sensorwert berechnet Firmware gemäß EKE07-BA  Ausführliche Beschreibung incl. Zahlen und Grenzen unter Menüpunkt <b>Parameter</b>

<i>Untermenü</i>	<i>Unterpunkt Level 2</i>	<i>Unterpunkt Level 3</i>	<i>Beschreibung</i>
Parameter			Zurück zum Hauptmenü
	<b>Broadcast ?</b>	Fehler rücksetzen	Fehler rücksetzen
	„Nein“ →	Modus	0: Modbus 1: Analog 2: Δp-Regler (3: Temperaturregler)
	Parameter für einzugebende <b>Adresse</b> änderbar	Drehzahl setzen	0..maximale Drehzahl in min <sup>-1</sup>  bzgl. Typ - siehe EKE 07-BA
	„Ja“ →	Adresse neu	1..247 aktiviert nach - Eingabe Passwort - Netzspannung Aus/Ein
	Parameter für <b>alle</b> angeschlossenen Geräte zu ändern	Baudrate	0: 9600 baud 1: 19200 baud 2: 38400 baud 3: 57600 baud (default)
		Parität	0: keine 1: gerade (default) 2: ungerade
		Passwort	0..65535 (3701)
		max Drehzahl	temporär (0...3700 1/min)
		max Leistung	temporär (0...2000 W)
		max Imot	temporär (0...8000 mA)
		Feldwink.	temporär (0...359 °el)
		P-Anteil	Proportional Verstärkung (Modus Δp/T-Regler Regler) 0..100
		I-Anteil	Integralanteil (Modus Δp/T-Regler) 0..30
		Abtastzeit	Abtastzeit (Modus Δp/T-Regler Regler) 5..30
		Soll.Regl.	Sollwert Regler (Modus Δp/T-Regler Regler) 0..65535
		Sens.Ber.	Sensorenbereiche (Modus Δp/T-Regler Regler) 1000..5000

Parameter	<b>Broadcast ?</b>	Sens.0Pkt	Nullpunktgleich (Modus $\Delta p/T$ -Regler Regler) 0..1000
	Nein	Sens.Max	Sensor Maximalwert (Modus $\Delta p/T$ -Regler Regler) 500..1000

<i>Untermenü</i>	<i>Unterpunkt Level 2</i>	<i>Unterpunkt Level 3</i>	<i>Beschreibung</i>
Parameter Master			Zurück zum Hauptmenü
	Baudrate		9600 baud 19200 baud 38400 baud 57600 baud (default)
	Parität		Keine gerade (default) ungerade